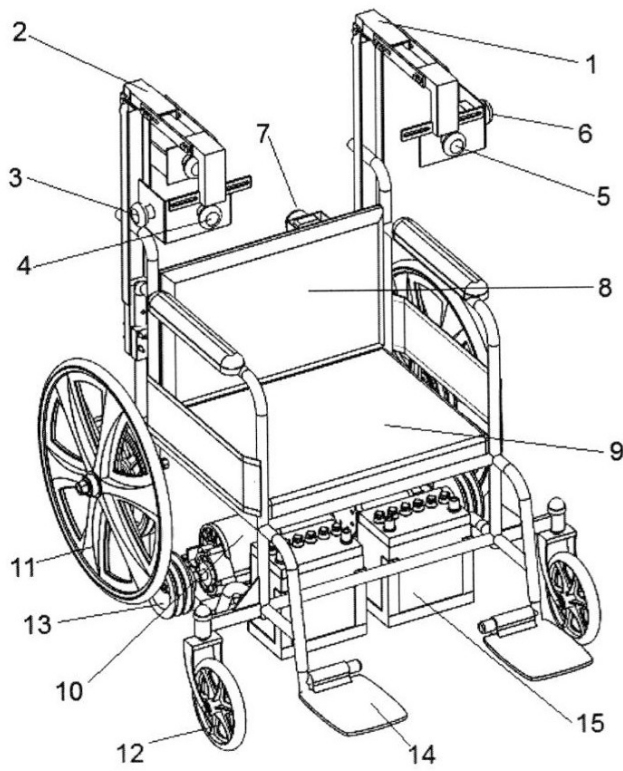


(12) ประกาศโฆษณาคำขอรับสิทธิบัตรการประดิษฐ์

<p>(21) เลขที่คำขอ 1501007761 (22) วันที่ยื่นคำขอ 24 ธันวาคม 2558</p>	<p>(51) สัญลักษณ์จำแนกการประดิษฐ์ระหว่างประเทศ Int.Cl.10 B62B 3/00</p>
<p>(31) เลขที่คำขอที่ยื่นครั้งแรก - (32) วันที่ยื่นคำขอครั้งแรก - (33) ประเทศที่ยื่นคำขอครั้งแรก -</p>	<p>(71) ผู้ขอรับสิทธิบัตร มหาวิทยาลัยศรีนครินทรวิโรฒ (72) ผู้ประดิษฐ์ นายธีรภัทร หล้ามบุญเรือง นางสาวนิตตอลิน พันธุอภัย (74) ตัวแทน -</p>
<p>(54) ชื่อที่แสดงถึงการประดิษฐ์ (57) บทสรุปการประดิษฐ์</p>	<p>รถเข็นคนพิการกึ่งอัตโนมัติแบบบังคับด้วยหัวไหล่สำหรับผู้ป่วยแขนและขา</p> <p>รถเข็นคนพิการกึ่งอัตโนมัติแบบบังคับด้วยหัวไหล่สำหรับผู้ป่วยแขนและขา ประกอบไปด้วย กลไกควบคุมการเคลื่อนที่แบบบังคับด้วยหัวไหล่ แบ่งเป็นชุดควบคุมการเคลื่อนที่ด้วยหัวไหล่ด้านซ้าย และด้านขวา ที่ชุดควบคุมมีสวิตช์สำหรับการเคลื่อนที่ไปด้านหน้า เมื่อใช้หัวไหล่ทั้ง 2 ด้าน กดสวิตช์ทั้ง 2 พร้อมกันรถจะเคลื่อนที่ไปทางด้านหน้า มีสวิตช์ควบคุมการเคลื่อนที่ไปด้านซ้ายและขวาสำหรับ หัวไหล่ด้านละ 1 ตัว มีสวิตช์หยุดการทำงานฉุกเฉินติดตั้งอยู่ด้านหลังผู้ป่วย โดยใช้หลังของผู้ป่วย ควบคุมการทำงาน มีสวิตช์หยุดการทำงานฉุกเฉินสำหรับคนเข็น ติดตั้งอยู่บริเวณด้านหลังพนักพิง ชุด ควบคุมการเคลื่อนที่ทั้ง 2 ด้าน มีตัวปรับระยะความสูงและตัวปรับความกว้าง มอเตอร์ไฟฟ้าถูกติดตั้งไว้ ด้านล่างของตัวรถเข็น ผ่านชุดเฟืองขับเคลื่อนไปยังล้อขับเคลื่อนด้านหลัง มีล้อพยางค์ติดตั้งอยู่บริเวณด้านหน้า ของรถเข็น มีที่วางเท้าสำหรับผู้ป่วย ติดตั้งอยู่ด้านหน้ารถเข็น แบตเตอรี่ที่ใช้เป็นแหล่งจ่ายไฟให้แก่ มอเตอร์ถูกติดตั้งไว้ใต้เบาะรองนั่ง รถเข็นนี้สามารถควบคุมได้โดยผู้ป่วยเป็นผู้ควบคุมเองผ่านชุด ควบคุมการเคลื่อนที่ด้วยหัวไหล่ และสามารถควบคุมได้โดยผู้เข็นผ่านทางมือจับ</p>



รูปที่ 1

(ข้อถือสิทธิ 2 ข้อ, รูปเขียน 2 รูป)